

УДК 531.383

## О ДВИЖЕНИИ УПРУГОГО НЕРАСТЯЖИМОГО КОЛЬЦА

© 2021 г. Д. М. Климов<sup>a,\*</sup>

<sup>a</sup> Институт проблем механики им. А.Ю. Ишлинского РАН, Москва, Россия

\*e-mail: klimov@ipmnet.ru

Поступила в редакцию 29.07.2021 г.

После доработки 04.08.2021 г.

Принята к публикации 05.08.2021 г.

При изучении динамики волнового твердотельного гироскопа широко используются различные приближенные методы. В настоящей статье излагается способ получения решения уравнения колебаний тонкого нерастяжимого кольца, вращающегося с произвольно изменяющейся угловой скоростью. Полученное решение может быть использовано для оценки точности приближенных методов.

*Ключевые слова:* твердотельный гироскоп, нерастяжимое кольцо, приближенные методы

**DOI:** 10.31857/S0572329921060052

Для исследования динамики кольца будем использовать следующее уравнение из публикации [1]

$$\frac{\partial^4 w(\varphi, \tau)}{\partial \tau^2 \partial \varphi^2} - \frac{\partial^2 w(\varphi, \tau)}{\partial \tau^2} + 4\omega(\tau) \frac{\partial^2 w(\varphi, \tau)}{\partial \tau \partial \varphi} + 2 \frac{d\omega(\tau)}{d\tau} \frac{\partial w(\varphi, \tau)}{\partial \varphi} + \frac{\partial^6 w(\varphi, \tau)}{\partial \varphi^6} + 2 \frac{\partial^4 w(\varphi, \tau)}{\partial \varphi^4} + \frac{\partial^2 w(\varphi, \tau)}{\partial \varphi^2} - \omega^2(\tau) \left( \frac{\partial^4 w(\varphi, \tau)}{\partial \varphi^4} + 3 \frac{\partial^2 w(\varphi, \tau)}{\partial \varphi^2} \right) = 0 \quad (1)$$

Здесь  $w$  – перемещение точек кольца по радиусу,  $\varphi$  – угол точки на кольце,  $\tau$  – нормированное время,  $\omega$  – угловая скорость кольца.

Будем искать решение в виде

$$w(\varphi, \tau) = a(\tau) \sin[k\varphi + \psi(\tau)] \cos(n\tau) - b(\tau) \cos[k\varphi + \psi(\tau)] \sin(n\tau) \quad (2)$$

Здесь  $a(\tau)$ ,  $b(\tau)$ ,  $\psi(\tau)$ ,  $n$  считаются неизвестными,  $k$  – целое число. Далее положим  $k = 2$ , для других  $k$  выкладки проводятся аналогичным образом.

На производную

$$\begin{aligned} \frac{\partial w(\varphi, \tau)}{\partial \tau} &= \frac{da(\tau)}{d\tau} \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \cos(n\tau) + \\ &+ a(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} \cos(n\tau) - \\ &- a(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] n \sin(n\tau) - \frac{db(\tau)}{d\tau} \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \sin(n\tau) + \\ &+ b(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} \sin(n\tau) - b(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] n \cos(n\tau) \end{aligned} \quad (3)$$

наложим условие

$$\begin{aligned} & \frac{da(\tau)}{d\tau} \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \cos(n\tau) + a(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} \cos(n\tau) - \\ & - \frac{db(\tau)}{d\tau} \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \sin(n\tau) + b(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} \sin(n\tau) = 0 \end{aligned} \quad (4)$$

Уравнение (1) с учетом соотношений (2)–(4) переписывается в виде

$$\begin{aligned} & 5 \frac{da(\tau)}{d\tau} \sin[2\varphi + \psi(\tau)] n \sin(n\tau) + 5a(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} n \sin(n\tau) + \\ & + 5a(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] n^2 \cos(n\tau) + 5 \frac{db(\tau)}{d\tau} \cos[2\varphi + \psi(\tau)] n \cos(n\tau) - \\ & - 5b(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} n \cos(n\tau) - 5b(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] n^2 \sin(n\tau) + \\ & + 8\omega(\tau) [-a(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] n \sin(n\tau) + b(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] n \cos(n\tau)] + \\ & + 4 \frac{d\omega(\tau)}{d\tau} [a(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \cos(n\tau) + b(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \sin(n\tau)] - \\ & - 36a(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \cos(n\tau) + 36b(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \sin(n\tau) - \\ & - 4\omega^2(\tau) [a(\tau) \sin[2\varphi + \psi(\tau)] \cos(n\tau) - b(\tau) \cos[2\varphi + \psi(\tau)] \sin(n\tau)] = 0 \end{aligned} \quad (5)$$

Из уравнения (5) находим систему двух уравнений при множителях  $\sin(n\tau)\cos[2\varphi + \psi(\tau)]$  и  $\cos(n\tau)\sin[2\varphi + \psi(\tau)]$

$$\begin{aligned} & 5a(\tau) \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} n - 5b(\tau) n^2 - 8\omega(\tau) a(\tau) n + 36b(\tau) + 4\omega^2(\tau) b(\tau) = 0 \\ & 5a(\tau) n^2 - 5b(\tau) \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} n + 8\omega(\tau) b(\tau) n - 36a(\tau) - 4\omega^2(\tau) a(\tau) = 0 \end{aligned}$$

Эта система имеет решение

$$n = \sqrt{z_{1,2}}, \quad \frac{d\psi(\tau)}{d\tau} = \frac{8}{5} \omega(\tau)$$

где  $z_{1,2}$  являются корнями уравнения  $5z^2 - 4\omega^2(\tau) - 36 = 0$ . Аналогично система уравнений из коэффициентов при  $\sin(n\tau)\sin[2\varphi + \psi(\tau)]$ ,  $\cos(n\tau)\cos[2\varphi + \psi(\tau)]$

$$\begin{aligned} & 5 \frac{da(\tau)}{d\tau} + 4 \frac{d\omega(\tau)}{d\tau} b(\tau) = 0 \\ & 5 \frac{db(\tau)}{d\tau} + 4 \frac{d\omega(\tau)}{d\tau} a(\tau) = 0 \end{aligned}$$

имеет решение

$$\begin{aligned} a(\tau) &= C_1 \operatorname{sh}\left(\frac{4}{5} \frac{\omega(\tau)}{n}\right) + C_2 \operatorname{ch}\left(\frac{4}{5} \frac{\omega(\tau)}{n}\right) \\ b(\tau) &= -C_1 \operatorname{ch}\left(\frac{4}{5} \frac{\omega(\tau)}{n}\right) - C_2 \operatorname{sh}\left(\frac{4}{5} \frac{\omega(\tau)}{n}\right) \end{aligned}$$

где  $C_1, C_2$  – произвольные постоянные.

Работа выполнена по теме государственного задания (№ госрегистрации АААА-A20-120011690138-6).

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- Журавлев В.Ф., Климов Д.М. О динамических эффектах в упругом вращающемся кольце // Изв. АН СССР. МТТ. 1983. № 5. С. 17–24.