

УДК 539.3

**ДИНАМИЧЕСКИЕ ЭФФЕКТЫ ДЕФОРМИРОВАНИЯ  
ПРИ СЖАТИИ-СТОКЕ АСИМПТОТИЧЕСКИ ТОНКОГО  
ИДЕАЛЬНО ЖЕСТКОПЛАСТИЧЕСКОГО СФЕРИЧЕСКОГО СЛОЯ**

© 2020 г. Р. Р. Шабайкин

*Московский государственный университет им. М.В. Ломоносова, Москва, Россия*  
*e-mail: rr.shabaykin@outlook.com*

Поступила в редакцию 07.04.2019 г.  
После доработки 30.05.2019 г.  
Принята к публикации 06.06.2019 г.

В данной работе получено решение аналога задачи Прандтля о сжатии-стоке идеально жесткопластического материала в асимптотически тонком сферическом слое с учетом инерционных эффектов. Рассмотрены различные режимы сдавливания, характеризующие переход от квазистатического процесса к динамическому.

*Ключевые слова:* идеально жесткопластическое тело, задача Прандтля, сжатие, растекание, асимптотические разложения, осесимметричная задача, число Эйлера, динамика

DOI: 10.31857/S0572329920010213

**1. Введение.** Ввиду своей применимости в теории обработки металлов давлением, классическая задача Прандтля [1] получила многочисленные обобщения. Например, в [2] обобщено решение Прандтля на случай линейной зависимости максимального касательного напряжения от среднего давления и случай сжатия слоя наклонными шероховатыми плитами, а также плитами, изогнутыми в виде концентрических окружностей. В монографии [3] предложено решение задачи о вдавливании стержня из сжимающейся шероховатой втулки, в статье [4] проанализированы процессы течения пластического материала по упруго деформируемым поверхностям. Решение с учетом многослойности и термодиффузии приведено в работе [5], а случай сжимаемого материала рассмотрен в [6].

Отдельно выделим обобщения, связанные с динамической постановкой. Так в [7] установлена важность учета инерционных сил при моделировании высокоскоростных пластических течений. В работах [8–10] построено аналитическое решение динамической задачи Прандтля. В работе [11] рассмотрена задача о сдавливании идеально-пластического диска шероховатыми плитами при учете инерционных сил. В [12] получено решение плоской динамической задачи теории пластичности при условии степенного упрочнения.

Подробный обзор можно найти в монографиях и учебниках [2, 3, 13].

**2. Постановки задачи.** Пусть течение происходит в области  $\Omega$ , представляющей собой тонкий слой между абсолютно жесткими концентрическими сферами. Данная область занята несжимаемым идеально жесткопластическим материалом с пределом текучести  $\sigma_s$ .

В сферической системе координат  $(r, \theta, \varphi)$  ( $\theta$  – полярный угол), связанной с центром сфер координаты точек  $\Omega_t$  описываются неравенствами

$$\Omega_t = \{R(t) < r < R(t) + h(t); 0 \leq \theta < \pi; 0 \leq \varphi < 2\pi\}, \quad h \ll R \quad (2.1)$$

Внешняя сфера неподвижна, а внутренняя радиально расширяется с постоянной скоростью  $V$ , выдавливая материал через сток  $\theta = \pi$ . Условие непротекания имеет вид:

$$v_r|_{r=R} = V, \quad v_r|_{r=R+h} = 0 \quad (2.2)$$

Как известно [14], условия на касательную компоненту скорости на указанных в (2.2) границах не задаются.

Система уравнений осесимметричной теории идеальной пластичности включает два уравнения равновесия, критерий пластичности Мизеса–Генки, два независимых условия соосности девиаторов напряжений и скоростей деформации, а также условие несжимаемости:

$$\begin{aligned} -p_{,r} + s_{rr,r} + \frac{1}{r}(s_{r\theta,\theta} + 3s_{rr} + s_{r\theta}\text{ctg}\theta) &= \rho_m \left( v_{r,t} + v_r v_{r,r} + \frac{1}{r} v_\theta v_{r,\theta} - \frac{1}{r} v_\theta^2 \right) - \\ &- \frac{1}{r} p_{,\theta} + s_{r\theta,r} + \frac{1}{r}(s_{\theta\theta,\theta} + 3s_{r\theta} + (s_{rr} + 2s_{\theta\theta})\text{ctg}\theta) = \\ &= \rho_m \left( v_{\theta,t} + v_r v_{\theta,r} + \frac{1}{r} v_\theta v_{\theta,\theta} - \frac{1}{r} v_\theta v_r \right) \\ s_{rr}^2 + s_{\theta\theta}^2 + s_{rr} s_{\theta\theta} + s_{r\theta}^2 &= \sigma_s^2 / 2 \equiv \tau_s^2 \\ s_{rr} (v_{\theta,\theta} + v_r) / r &= s_{\theta\theta} v_{r,r}, \quad s_{rr} (v_{\theta,r} + (v_{r,\theta} - v_\theta) / r) = 2s_{r\theta} v_{r,r} \\ v_{r,r} + (2v_r + v_{\theta,\theta} + v_\theta \text{ctg}\theta) / r &= 0 \end{aligned} \quad (2.3)$$

Помимо выполнения кинематических условий (2.2) на границах контакта потребуем достижение касательным напряжением своего максимального вдоль радиального направления значения:

$$|s_{r\theta}|_{r=R} = |s_{r\theta}|_{r=R+h} = m(\theta) \tau_s, \quad 0 < m \leq 1 \quad (2.4)$$

где  $m$  – шероховатость пресса. Обозначим через  $\alpha = h/R \ll 1$  малый геометрический параметр и проведем разложение всех входящих в систему (2.3) функций в степенные ряды по  $\alpha$ , рассматривая безразмерные коэффициенты рядов как функции безразмерных координат  $\theta$ ,  $\rho = (r - R)/h$  и  $\tau = V \cdot t/h$ .

$$\begin{aligned} v_\theta(r, \theta, t) &= V(\alpha^{-1} v_\theta^{\{-M\}} + \dots + v_\theta^{\{0\}} + \alpha v_\theta^{\{1\}} + \dots) \\ v_r(r, \theta, t) &= V(v_r^{\{0\}} + \alpha v_r^{\{1\}} + \dots), \quad s_{\beta\gamma}(r, \theta, t) = \tau_s(s_{\beta\gamma}^{\{0\}} + \alpha s_{\beta\gamma}^{\{1\}} + \dots) \\ p(r, \theta, t) &= \tau_s(\alpha^{-1} p^{\{-N\}} + \dots + p^{\{0\}} + \alpha p^{\{1\}} + \dots) \end{aligned} \quad (2.5)$$

Наличие в (2.5) членов с  $N$  и  $M$  связано со стремлением  $v_\theta$  и  $p$  к бесконечности при  $\alpha \rightarrow 0$ . Система (2.3) с граничными условиями (2.2), (2.4) допускает последовательное асимптотическое интегрирование [10]. Учитывая  $v_{x,t} = v_{x,\alpha} \dot{\alpha} + v_{x,\rho} \dot{\rho} + v_{x,\tau} \dot{\tau}$ , и принимая во внимание, что производные по времени выражены как эволюционные функции следующим образом:

$$\dot{\alpha} = -\frac{V}{h} \alpha(\alpha + 1), \quad \dot{\rho} = -V \frac{1 - \rho}{h}, \quad \dot{\tau} = \frac{V}{h} (1 + \tau)$$

получаем что в уравнениях движения возникнет величина  $\rho_m V^2 / \tau_s$  равная обратному числу Эйлера. Как и геометрический параметр она полагается малой, но в отличие от

последнего не изменяется в процессе прессования. Это позволяет разбить процесс на стадии с учетом соизмеримости представленных параметров:

$$Eu^{-1} = O(\alpha^\beta) = C_\beta \alpha^\beta, \quad C_\beta = O(1) \quad (2.6)$$

Для показателя  $\beta$  интерес представляет следующий диапазон:  $0 < \beta \leq 2$ . Он включает в себя два целочисленных значения  $\beta = \{1, 2\}$ , для которых ниже будет производиться поиск решения.

Также нетрудно показать, что первые значащие члены разложения по степеням  $\alpha$  возникнут при  $\alpha^{-1}$ . Таким образом, можно положить  $M = N = 1$ , а система, соответствующая данной степени, будет иметь вид:

$$p_{,\rho}^{\{-1\}} = 0, \quad v_{\theta,\rho}^{\{-1\}} = 0$$

откуда следует независимость данных функций от радиальной координаты

$$p^{\{-1\}} = \bar{p}^{\{-1\}}(\theta, \tau), \quad v_\theta^{\{-1\}} = \bar{v}_\theta^{\{-1\}}(\theta, \tau)$$

**3. Случай  $\beta = 2$ .** При данном значении  $\beta$  система, составленная из коэффициентов при  $\alpha^0$ , не отличается от квазистатического случая и имеет следующий вид:

$$\begin{aligned} -p_{,\rho}^{\{0\}} + s_{rr,\rho}^{\{0\}} &= 0 \\ -p_{,\theta}^{\{-1\}} + s_{r\theta,\rho}^{\{0\}} &= 0 \\ (s_{rr}^{\{0\}})^2 + (s_{\theta\theta}^{\{0\}})^2 + s_{rr}^{\{0\}} s_{\theta\theta}^{\{0\}} + (s_{r\theta}^{\{0\}})^2 &= 1 \\ s_{rr}^{\{0\}} v_{\theta,\theta}^{\{-1\}} &= s_{\theta\theta}^{\{0\}} v_{r,\rho}^{\{0\}} \\ s_{rr}^{\{0\}} v_{\theta,\rho}^{\{0\}} - s_{rr}^{\{0\}} v_\theta^{\{-1\}} &= 2s_{r\theta}^{\{0\}} v_{r,\rho}^{\{0\}} \\ \text{ctg}\theta v_\theta^{\{-1\}} + v_{r,\rho}^{\{0\}} + v_{\theta,\theta}^{\{-1\}} &= 0 \end{aligned} \quad (3.1)$$

Из второго и шестого уравнений системы (3.1) получаем выражение для касательных напряжений и скорости:

$$\begin{aligned} s_{r\theta}^{\{0\}} &= \rho p_{,\theta}^{\{-1\}} + \bar{s}_{r\theta}^{\{0\}}(\theta, \tau) \\ v_r^{\{0\}} &= -\rho(\text{ctg}\theta v_\theta^{\{-1\}} + v_{\theta,\theta}^{\{-1\}}) + \bar{v}_r^{\{0\}}(\theta, \tau) \end{aligned}$$

Подставив данные выражения в граничные условия (2.2), (2.4), найдем

$$\begin{aligned} p^{\{-1\}} &= \bar{p}^{\{-1\}}(\tau) - 2 \int_0^\theta k_1 \cdot \mu(\varepsilon) d\varepsilon \\ s_{r\theta}^{\{0\}} &= k_1 (1 - 2\rho) \mu(\theta) \\ v_\theta^{\{-1\}} &= -\text{ctg}\theta + \frac{1}{\sin\theta} = \text{tg} \frac{\theta}{2} \\ v_r^{\{0\}} &= 1 - \rho \end{aligned} \quad (3.2)$$

где  $k_1 = \pm 1$ . Остальные функции находятся из системы (3.1) с точностью до констант интегрирования:

$$s_{rr}^{\{0\}} = k_2 \frac{\sin^2 \theta \sqrt{1 - (1 - 2\rho)^2 \mu^2(\theta)}}{\sqrt{(1 - \cos\theta)(1 - \cos^3 \theta)}}$$

$$s_{\theta\theta}^{\{0\}} = -k_2 \frac{\sqrt{1 - \cos \theta} \sqrt{1 - (1 - 2\rho)^2 \mu^2(\theta)}}{\sqrt{1 - \cos^3 \theta}}$$

$$v_{\theta}^{\{0\}} = \frac{-k_1}{k_2 \sin^2 \theta \mu(\theta)} \sqrt{(1 - \cos \theta)(1 - \cos^3 \theta)} \sqrt{1 - (1 - 2\rho)^2 \mu^2(\theta)} + \rho \operatorname{tg} \frac{\theta}{2} + \bar{v}_{\theta}^{\{0\}}(\theta, \tau) \quad (3.3)$$

$$p^{\{0\}} = s_{rr}^{\{0\}} + \bar{p}^{\{0\}}(\theta, \tau) \quad (3.4)$$

Процессу растекания соответствует  $k_2 = -1$ , а для правильной выпуклости профиля скорости следует положить  $k_1 = 1$ .

Чтобы найти неизвестные функции  $\bar{p}^{\{0\}}$  и  $\bar{v}_{\theta}^{\{0\}}$  рассмотрим следующее по  $\alpha$  приближение для второго и шестого уравнений системы (2.3) (заведомо нулевые слагаемые опущены):

$$-\rho p_{,\theta}^{\{-1\}} - p_{,\theta}^{\{0\}} + s_{r\theta,\rho}^{\{1\}} + s_{\theta\theta,\theta}^{\{0\}} + 3s_{r\theta}^{\{0\}} + (s_{rr}^{\{0\}} + 2s_{\theta\theta}^{\{0\}}) \operatorname{ctg} \theta = C_2 (v_{\theta}^{\{-1\}} + v_{\theta}^{\{-1\}} v_{\theta,\theta}^{\{-1\}})$$

$$2v_r^{\{0\}} - \rho \operatorname{ctg} \theta v_{\theta}^{\{-1\}} + \operatorname{ctg} \theta v_{\theta}^{\{0\}} + v_{r,\rho}^{\{1\}} - \rho v_{\theta,\theta}^{\{-1\}} + v_{\theta,\theta}^{\{0\}} = 0$$

Поскольку явное аналитическое выражение неизвестных функций представляет значительные сложности, исследуем лишь их “отклонение” от решения в квазистатическом случае (верхний индекс ks), которое удовлетворяет однородной системе. Почленно вычитая уравнения, учитывая, что все найденные до этого функции совпадают с квазистатическим случаем, получим что

$$s_{r\theta,\rho}^{\{1\}} - s_{r\theta,\rho}^{\{ks\{1\}\}} = \bar{p}_{,\theta}^{\{0\}} - \bar{p}_{,\theta}^{\{ks\{0\}\}} + C_2 (v_{\theta}^{\{-1\}} + v_{\theta}^{\{-1\}} v_{\theta,\theta}^{\{-1\}})$$

откуда с учетом теперь уже нулевых граничных условий получим выражение

$$\bar{p}^{\{0\}} = \bar{p}^{\{ks\{0\}\}} - \frac{C_2}{2} \int \left( 2 \sin \frac{\theta}{2} \cos^2 \frac{\theta}{2} + \sin \frac{\theta}{2} \right) / \cos^3 \frac{\theta}{2} d\theta =$$

$$= \bar{p}^{\{ks\{0\}\}} + C_2 \left( 2 \ln \cos \frac{\theta}{2} - \frac{1}{2} \sec^2 \frac{\theta}{2} \right) + \bar{p}^{\{0\}}(\tau) \quad (3.5)$$

Выражение для скорости  $\bar{v}_{\theta}^{\{0\}}$  совпадает с квазистатическим случаем, с точностью до функции  $\bar{v}_{\theta}^{\{0\}}(\tau)$ , возникающие при интегрировании.

**4. Случай  $\beta = 1$ .** При таком параметре  $\beta$  система, соответствующая  $\alpha^0$ , будет отличаться от (3.1) уравнениями движения, в правой части которых возникнут инерционные слагаемые (заведомо нулевые слагаемые опущены):

$$-p_{,\rho}^{\{0\}} + s_{rr,\rho}^{\{0\}} = C_1 (v_{\theta}^{\{-1\}})^2$$

$$-p_{,\theta}^{\{-1\}} + s_{r\theta,\rho}^{\{0\}} = C_1 (v_{\theta}^{\{-1\}} + v_{\theta}^{\{-1\}} v_{\theta,\theta}^{\{-1\}}) + (1 + \tau) v_{\theta,\tau}^{\{-1\}} \quad (4.1)$$

Поскольку уравнение неразрывности не изменилось, выражения для  $v_{\theta}^{\{-1\}}$  и  $v_r^{\{0\}}$  останутся прежними. Из второго уравнения (4.1) получим

$$s_{r\theta}^{\{0\}} = \rho \left( p_{,\theta}^{\{-1\}} + \frac{C_1}{2} \left( 2 \sin \frac{\theta}{2} \cos^2 \frac{\theta}{2} + \sin \frac{\theta}{2} \right) / \cos^3 \frac{\theta}{2} \right) + \bar{s}_{r\theta}^{\{0\}}(\theta, \tau)$$

откуда с учетом граничного условия (2.4) найдем

$$p^{\{-1\}} = \bar{p}^{\{-1\}}(\tau) + C_1 \left( 2 \ln \cos \frac{\theta}{2} - \frac{1}{2} \sec^2 \frac{\theta}{2} \right) - 2 \int_0^{\theta} k_1 \cdot \mu(\varepsilon) d\varepsilon \quad (4.2)$$

$$s_{r\theta}^{\{0\}} = k_1 (1 - 2\rho) \mu(\theta). \quad (4.3)$$

Также не изменятся функции  $s_{rr}^{\{0\}}$ ,  $s_{\theta\theta}^{\{0\}}$  и  $v_{\theta}^{\{0\}}$ , а выражение для давления примет вид:

$$p^{\{0\}} = s_{rr}^{\{0\}} - C_1 \rho t g^2 \frac{\theta}{2} + \bar{p}^{\{0\}}(\theta, \tau) \quad (4.4)$$

На данной стадии сжатия, для вычисления величины  $\bar{p}^{\{0\}}$  необходим явный вид функции  $v_{\theta}^{\{0\}}$ , который как было сказано выше, в общем случае аналитически не выражается.

**5. Анализ результатов.** Полученные решения (3.2)–(3.4), (4.3) не отличаются от квазистатического случая [15], за исключением функции давления, где возникает слагаемое  $C_{\beta} \left( 2 \ln \cos \frac{\theta}{2} - \frac{1}{2} \sec^2 \frac{\theta}{2} \right) + \bar{p}^{\{\beta-2\}}(\tau)$  в членах при  $\alpha^{-1}$  и  $\alpha^0$  в режимах  $\beta = 1$  и  $\beta = 2$  соответственно. Естественно требовать, чтобы давление на границах слоя совпадало с атмосферным  $p_{\text{atm}}^{\{0\}}$  (здесь полагается, что  $p_{\text{atm}}$  – величина порядка  $\alpha^0$ ), однако данное слагаемое при  $\theta \rightarrow \pi$  стремится к бесконечности. Таким образом, если слой полностью занимает область, невозможно удовлетворить данное граничное условие, не нарушив асимптотичность ряда в смысле Пуанкаре [16]. Напротив, если слой (1.1) лежит в секторе  $\theta \in [0; \theta_0]$ , то с учетом граничного условия уравнения (4.2) и (3.4, 3.5) примут вид:

$$p^{\{\beta-1\}} = C_1 \left( 2 \ln \left( \cos \frac{\theta}{2} / \cos \frac{\theta_0}{2} \right) - \frac{1}{2} \left( \sec^2 \frac{\theta}{2} - \sec^2 \frac{\theta_0}{2} \right) \right) - 2 \int_{\theta_0}^{\theta} \mu(\varepsilon) d\varepsilon, \quad (5.1)$$

$$p^{\{0\}} = s_{rr}^{\{0\}} - s_{rr}^{\{0\}} \Big|_{\theta=\theta_0} + \bar{p}^{\text{ks}\{0\}} - \bar{p}^{\text{ks}\{0\}} \Big|_{\theta=\theta_0} + C_2 \left( 2 \ln \left( \cos \frac{\theta}{2} / \cos \frac{\theta_0}{2} \right) - \frac{1}{2} \left( \sec^2 \frac{\theta}{2} - \sec^2 \frac{\theta_0}{2} \right) \right) + p_{\text{atm}}^{\{0\}}. \quad (5.2)$$

При этом область  $\theta = \theta_0$  представляет собой зону краевого эффекта, где найденное решение не применимо.

Уравнения (5.1), (5.2) отличаются от квазистатического случая наличием выпуклого вверх слагаемого  $2 \ln \left( \cos \frac{\theta}{2} / \cos \frac{\theta_0}{2} \right) - \frac{1}{2} \left( \sec^2 \frac{\theta}{2} - \sec^2 \frac{\theta_0}{2} \right)$ , которое увеличивает суммарную силу, действующую на сферы со стороны слоя.

Уравнение (2.6) устанавливает критерий применимости квазистатического приближения:  $\frac{\rho_m V^2}{\tau_s} \ll \frac{h^2}{R^2} \ll 1$ .

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Prandtl L. Anwendungsbeispiele zu einem Henckyschen Satz über das plastische Gleichgewicht // ZAMM. 1923. Bd. 3. H. 6. S. 401–406. = *Прандтль Л.* Примеры применения теоремы Генки к равновесию пластических тел // Теория пластичности. М.: Изд-во иностр. лит., 1948. С. 102–113.
2. Nadai A. Theory of Flow and Fracture of Solids. N.Y.: Wiley, 1950. = *Надаи А.* Пластичность и разрушение твердых тел. М.: Изд-во иностр. лит., 1954. 648 с.
3. Hill R. The Mathematical Theory of Plasticity. Oxford: Clarendon Press, 1950. = *Хилл Р.* Математическая теория пластичности. М.: Гостехиздат, 1956. 408 с.
4. Куйко И.А. О воздействии сжатого пластического тонкого слоя на упругие поверхности // Изв. АН СССР, ОТН, Мех. и машиностр. 1961. № 6. С. 1082–1085.

5. *Победря Б.Е., Гузей И.Л.* Математическое моделирование деформирования композитов с учетом термодиффузии // Математическое моделирование систем и процессов. 1998. № 6. С. 82–91.
6. *Кийко И.А.* Обобщение задачи Л. Прандтля об осадке полосы на случай сжимаемого материала // Вестн. МГУ. Сер. 1. Математика, механика. 2002. № 4. С. 47–52.
7. *Ильюшин А.А.* Труды. Т. 4. Моделирование динамических процессов в твердых телах и инженерные приложения. М.: Физматлит, 2009. 526 с.
8. *Быковцев Г.И.* О сжатии пластического слоя жесткими шероховатыми плитами с учетом сил инерции // Изв. АН СССР. ОТН. Механика и машиностроение. 1960. № 6. С. 140–142.
9. *Кийко И.А., Кадымов Б.А.* Обобщения задачи Л. Прандтля о сжатии полосы // Вестник МГУ. Сер. 1. Математика, механика. 2003. № 4. С. 50–56.
10. *Георгиевский Д.В.* Асимптотическое интегрирование задачи Прандтля в динамической постановке // Изв. РАН. МТТ. 2013. № 1. С. 97–105.
11. *Георгиевский Д.В., Шабайкин Р.Р.* Квазистатическое и динамическое сдавливание плоского круглого идеальнопластического слоя жесткими плитами // Изд-во ТвГТУ Тверь. Математическое моделирование и экспериментальная механика деформируемого твердого тела. 2017. С. 56–63.
12. *Задоян М.А.* Пространственные задачи теории пластичности. М.: Наука, 1992. 384 с.
13. *Ишлинский А.Ю., Ивлев Д.Д.* Математическая теория пластичности. М.: Физматлит, 2001. 704 с.
14. *Победря Б.Е.* Численные методы в теории упругости и пластичности. М.: Изд-во МГУ, 1995. 366 с.
15. *Георгиевский Д.В.* Сжатие-сток асимптотически тонкого идеально жесткопластического сферического слоя // Вестник Московского университета. Серия 1: Математика. Механика. 2011. № 6. С. 65–68.
16. *Кравченко В.Ф., Несененко Г.А., Пустовойт В.И.* Асимптотики Пуанкаре решений задач не-регулярного тепло- и массопереноса. М.: Физматлит, 2006. 419 с.